

## Канонічні перетворення

- Знайти канонічне перетворення, що відповідає твірній функції
  - $F_1(q, Q) = \sum q_i Q_i$
  - $F_2(q, P, t) = qP + (bq - aP)t$ , де  $a, b$  — сталі.
- Знайти твірну функцію виду  $F_3(p, Q)$ , що приводить до того ж канонічного перетворення, що й  $F_2(q, P) = q^2 e^P$ .
- До гамільтоніану  $H = \frac{p^2}{2m} + \frac{m\omega^2 q^2}{2}$  застосовують канонічне перетворення, що описується твірною функцією  $F_1(q, Q) = \frac{1}{2}m\omega q^2 \operatorname{ctg} Q$ . Знайти
  - $H(P, Q)$
  - $\{Q, P\}_{qp}$
  - $\{q, p\}_{QP}$
  - твірні функції  $F_2(q, P)$ ,  $F_3(p, Q)$ ,  $F_4(p, P)$ , які ведуть до того самого канонічного перетворення.
- Відома функція Гамільтона системи з двома степенями вільності  $H = \frac{1}{2}[p_1^2 + p_2^2 + q_1^2 + (q_2 - q_1)^2 + q_2^2]$ . Знайти коефіцієнти  $a_1, a_2$  твірної функції канонічного перетворення  $F_1 = a_1^2(q_1 + q_2)^2 \operatorname{ctg} Q_1 + a_2^2(q_1 - q_2)^2 \operatorname{ctg} Q_2$ , при якому гамільтоніан набуває вигляду  $H = P_1 + \sqrt{3}P_2$ .
- Показати, що перетворення

$$\begin{aligned} x &= X \cos \lambda + \frac{P_y}{m\omega} \sin \lambda, & y &= Y \cos \lambda + \frac{P_x}{m\omega} \sin \lambda, \\ p_x &= -m\omega Y \sin \lambda + P_x \cos \lambda, & p_y &= -m\omega X \sin \lambda + P_y \cos \lambda \end{aligned}$$

є канонічним. Знайти нову функцію Гамільтона  $H(X, Y, P_x, P_y)$ , якщо гамільтоніан у старих змінних  $H(x, y, p_x, p_y) = \frac{p_x^2 + p_y^2}{2m} + \frac{m\omega^2}{2}(x^2 + y^2)$ .

- Показати, що перетворення, записане нижче, є канонічним.

$$\begin{aligned} x &= \frac{1}{\sqrt{m\omega}}(\sqrt{2P_1} \sin Q_1 + P_2), & y &= \frac{1}{\sqrt{m\omega}}(\sqrt{2P_1} \cos Q_1 + Q_2), \\ p_x &= \frac{\sqrt{m\omega}}{2}(\sqrt{2P_1} \cos Q_1 - Q_2), & p_y &= \frac{\sqrt{m\omega}}{2}(-\sqrt{2P_1} \sin Q_1 + P_2). \end{aligned}$$

- Довести, що при канонічному перетворенні виконуються такі рівності:

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad \left(\frac{\partial Q_i}{\partial p_j}\right)_{qp} &= -\left(\frac{\partial q_j}{\partial P_i}\right)_{QP} & \text{(b)} \quad \left(\frac{\partial Q_i}{\partial q_j}\right)_{qp} &= \left(\frac{\partial p_j}{\partial P_i}\right)_{QP} \\ \text{(c)} \quad \left(\frac{\partial P_i}{\partial p_j}\right)_{qp} &= \left(\frac{\partial q_j}{\partial Q_i}\right)_{QP} & \text{(d)} \quad \left(\frac{\partial P_i}{\partial q_j}\right)_{qp} &= -\left(\frac{\partial p_j}{\partial Q_i}\right)_{QP} \end{aligned}$$